

### Technische Alternative RT GmbH

A-3872 Amaliendorf, Langestr. 124 Tel +43 (0)2862 53635 mail@ta.co.at  $\epsilon$ 

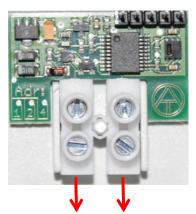
RFS-DL

Vers. 1.00 FR

# Capteur d'humidité



# Montage et raccordement



Câble de données (Bus DL)

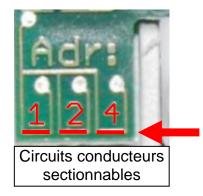
Afin d'éviter toute pénétration d'eau, il est recommandé de procéder au montage mural en orientant la sortie de câble vers le bas. Raccordement : Câble des données (Bus DL) et masse de capteurs.

La polarité du câble de données est permutable.

Son câble d'une section de 2 x 0,75 mm² suffit amplement pour couvrir une distance de 30 m.

Le capteur s'alimente en énergie à partir du bus DL (câble de données) et transmet la valeur de mesure correspondante sur demande du régulateur (ESR31 (à partir de la version 1.0), ESR21, UVR61-3 et UVR63H à partir de la version 5.0, UVR1611 à partir de la version A3.00 et du numéro de série 13286, ainsi que appareils X2).

La demande se compose de l'adresse du capteur (carte-mère d'adaptation) et de l'indice d'une valeur de mesure détectée à cet endroit.



L'adresse est déterminée en séparant les circuits conducteurs - marqués des chiffres 1, 2 et 4 - au niveau de l'adaptateur. Ces circuits conducteurs se trouvent sur le côté gauche de l'arête inférieure de la carte-mère, à proximité de la borne à vis. Sans séparation des circuits conducteurs, l'adresse 1 est attribuée à l'adaptateur (réglage d'usine). Tant qu'aucun autre capteur n'est relié au bus DL, il n'est pas nécessaire de modifier l'adresse.

La nouvelle adresse s'obtient à partir de l'adresse 1 (= réglage d'usine) et de la somme de l'ensemble des valences coupées.

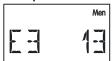
**Exemple**: adresse souhaitée 6 = 1 (à partir du réglage d'usine) + 1 + 4 = les lignes 1 et 4 doivent être coupées.

L'indice de chacune des valeurs de mesure est défini de manière fixe :

Indice :	Valeur de mesure :
1	Humidité relative [0,1%]
2	Température [0,1°C]
3	Point de rosée [0,1°C]
4	Humidité absolue [1°C ≙1g/m³]

ESR21, ESR31, UVR61-3, UVR63, UVR63H: Les valeurs de mesure souhaitées sont adoptées sous forme de « Capteurs externes » (réglage à partir du menu « EXT DL »), adresse et indice étant indiqués.

Exemple:



Dans cet exemple, le capteur externe **E3** s'est vu attribuer la valeur de capteur de l'adresse 1 avec indice 3, il s'agit de la valeur de point de rosée du capteur.

Appareils X2: Les valeurs de mesure sont paramétrées dans le menu « Bus DL ».

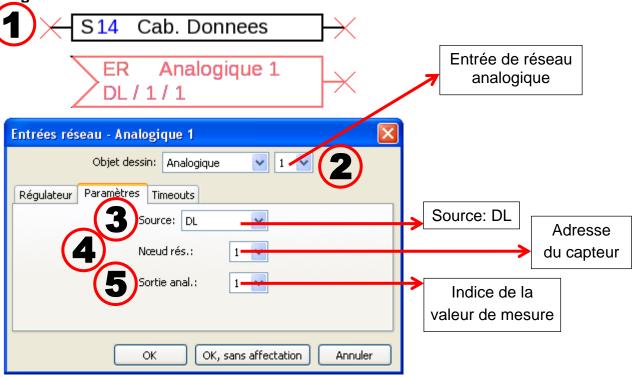
UVR1611: Les valeurs de mesure sont paramétrées comme entrées de réseau analo-

giques:

Noeud Reseau: <u>Adresse</u> de la sonde SortieResAna: <u>Indice</u> des valeurs

Source: DL

#### **Programmation TAPPS2 UVR1611:**

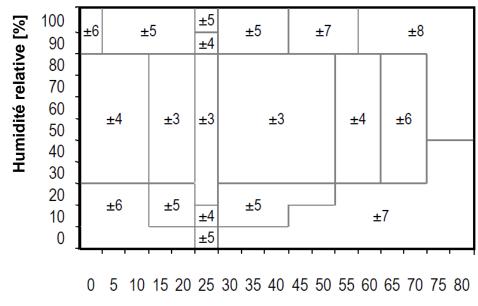


Pour chaque nouvelle valeur, il convient de choisir une variable d'entrée réseau pas encore utilisée.

## Caractéristiques techniques

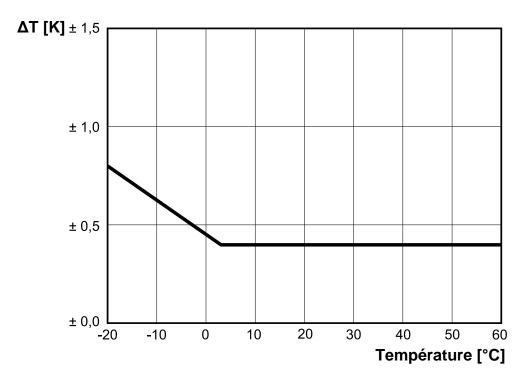
Dimensions (IxHxP): 40 x 54 x 23 mm Température ambiante admise de -10°C à +50°C

#### Précision humidité relative:



Température [°C]

#### Précision température:



Plage de mesure humidité relative : de 0 à 100% Plage de mesure point de rosée : de -10 à 50°C

Précision point de rosée :  $\pm 2,5K$  (20 - 80%RH)

Charge bus (bus DL): 8 %